

1

(問 1) 5

(問 2) 固有値は 1, 5 で固有値 λ の固有空間を $W(\lambda; A)$ と書くことにすると, $W(1; A) =$

$$\left\langle \begin{bmatrix} i \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} -1 \\ 0 \\ 1 \\ 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} -i \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix} \right\rangle, W(5; A) = \left\langle \begin{bmatrix} i \\ -1 \\ i \\ 1 \end{bmatrix} \right\rangle \text{ となる。}$$

(問 3) 例えば $P = \begin{bmatrix} \frac{i}{\sqrt{2}} & \frac{-1}{\sqrt{6}} & \frac{-i}{2\sqrt{3}} & \frac{i}{2} \\ \frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{-i}{\sqrt{6}} & \frac{1}{2\sqrt{3}} & \frac{-1}{2} \\ 0 & \frac{2}{\sqrt{6}} & \frac{-i}{2\sqrt{3}} & \frac{i}{2} \\ 0 & 0 & \frac{3}{2\sqrt{3}} & \frac{1}{2} \end{bmatrix}$ とおくと, $P^{-1}AP = \begin{bmatrix} 1 & & & \\ & 1 & & \\ & & 1 & \\ & & & 5 \end{bmatrix}$ となる。

(問 4) $Xv = \lambda v$ で $v \neq 0$ であるとする。標準エルミート内積を (\cdot, \cdot) で表す。 X がエルミート行列であることから

$$(Xv, v) = {}^t(Xv)\bar{v} = ({}^t v {}^t X)\bar{v} = {}^t v ({}^t X\bar{v}) = (v, {}^t \bar{X}v) = (v, Xv)$$

なので,

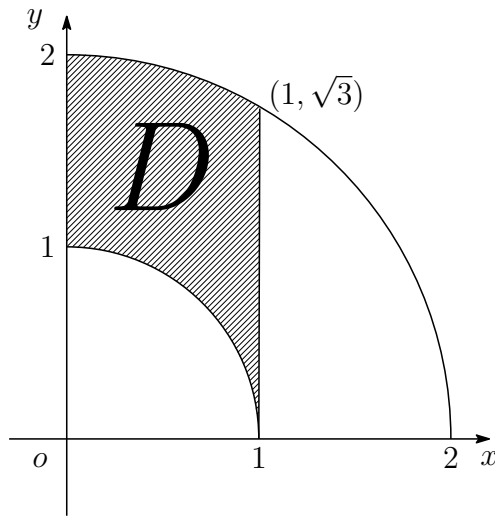
$$(Xv, v) = (v, Xv) = (v, \lambda v) = \bar{\lambda}(v, v)$$

となる。一方

$$(Xv, v) = (\lambda v, v) = \lambda(v, v)$$

なので, $\lambda(v, v) = \bar{\lambda}(v, v)$ で, $(v, v) \neq 0$ なので, $\lambda = \bar{\lambda}$ となる。したがって λ は実数である。

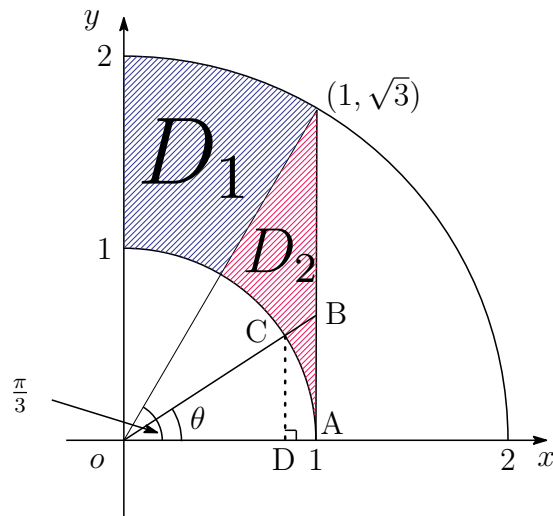
(問 1)



(問 2)

$$\left\{ \log \left(\tan \theta + \frac{1}{\cos \theta} \right) \right\}' = \frac{1}{\tan \theta + \frac{1}{\cos \theta}} \left(\frac{1}{\cos^2 \theta} - \frac{-\sin \theta}{\cos^2 \theta} \right) = \frac{1}{\cos \theta}.$$

(問 3)



D を図のように D_1 と D_2 に分けると,

$$\iint_D \frac{x}{\sqrt{x^2 + y^2}} dx dy = \iint_{D_1} \frac{x}{\sqrt{x^2 + y^2}} dx dy + \iint_{D_2} \frac{x}{\sqrt{x^2 + y^2}} dx dy.$$

極座標変換 $x = r \cos \theta, y = r \sin \theta$ ($r \geq 0, 0 \leq \theta < 2\pi$) を考える. 極座標変換により D_1 は (r, θ) 平面の Ω_1 , D_2 は (r, θ) 平面の Ω_2 に対応するものとする,

$$\iint_{D_1} \frac{x}{\sqrt{x^2 + y^2}} dx dy = \iint_{\Omega_1} r \cos \theta dr d\theta, \quad \iint_{D_2} \frac{x}{\sqrt{x^2 + y^2}} dx dy = \iint_{\Omega_2} r \cos \theta dr d\theta.$$

図より $\Omega_1 = \{(r, \theta) \in \mathbb{R}^2 \mid 1 \leq r \leq 2, \pi/3 \leq \theta \leq \pi/2\}$ となるので,

$$\iint_{\Omega_1} r \cos \theta \, dr d\theta = \int_1^2 r \, dr \int_{\pi/3}^{\pi/2} \cos \theta \, d\theta = \frac{6 - 3\sqrt{3}}{4}.$$

図より, Ω_2 における θ は $0 \leq \theta \leq \pi/3$ の範囲を動く. $0 \leq \theta \leq \pi/3$ とする. 原点 O を通り傾き $\tan \theta$ の直線が, $x \geq 0$ において円 $x^2 + y^2 = 1$ と交わる点, $x \geq 0$ において直線 $x = 1$ と交わる点をそれぞれ C, B とおき, C から x 軸に下ろした垂線の足を D とおく. このとき, r が動く範囲は OC の長さから OB の長さまでである. OC の長さは 1 である. OB の長さを a とおく. 三角形 OAB と三角形 ODC は相似より, $OB : OA = OC : OD$. $OA = OC = 1$, $OD = \cos \theta$ より,

$$a = \frac{1}{\cos \theta}.$$

よって, Ω_2 は次のように表せる:

$$\Omega_2 = \{(r, \theta) \in \mathbb{R}^2 \mid 0 \leq \theta \leq \pi/3, 1 \leq r \leq 1/\cos \theta\}.$$

$\iint_{\Omega_2} r \cos \theta \, dr d\theta$ を計算すると

$$\iint_{\Omega_2} r \cos \theta \, dr d\theta = \int_0^{\pi/3} d\theta \int_1^{1/\cos \theta} r \cos \theta \, dr = \frac{1}{2} \int_0^{\pi/3} \frac{d\theta}{\cos \theta} - \frac{1}{2} \int_0^{\pi/3} \cos \theta \, d\theta.$$

(問 2) の結果より

$$\int_0^{\pi/3} \frac{d\theta}{\cos \theta} = \left[\log \left(\tan \theta + \frac{1}{\cos \theta} \right) \right]_{\theta=0}^{\theta=\pi/3} = \log(\sqrt{3} + 2).$$

また,

$$\int_0^{\pi/3} \cos \theta \, d\theta = [\sin \theta]_{\theta=0}^{\theta=\pi/3} = \frac{\sqrt{3}}{2}.$$

よって,

$$\iint_{\Omega_2} \frac{x}{\sqrt{x^2 + y^2}} = \frac{1}{2} \log(\sqrt{3} + 2) - \frac{\sqrt{3}}{4}.$$

したがって

$$\iint_D \frac{x}{\sqrt{x^2 + y^2}} = \frac{6 - 3\sqrt{3}}{4} + \frac{1}{2} \log(\sqrt{3} + 2) - \frac{\sqrt{3}}{4} = \frac{3}{2} - \sqrt{3} + \frac{1}{2} \log(\sqrt{3} + 2).$$

(問 1) $a \in A$ に対して, $d(x, a) \leq d(x, y) + d(y, a)$ となるので,

$$d(x, A) \leq d(x, y) + d(y, a)$$

となる. よって, $d(x, A) - d(x, y)$ は $\{d(y, a) \mid a \in A\}$ の一つの下界である. ゆえに,

$$d(x, A) - d(x, y) \leq d(y, A)$$

となる. まったく同様にして,

$$d(y, A) - d(y, x) \leq d(x, A)$$

となる. $d(x, y) = d(y, x) \geq 0$ であるので,

$$|d(x, A) - d(y, A)| \leq d(x, y)$$

となる.

(問 2) 任意の $\varepsilon > 0$ に対して, $\delta = \varepsilon$ とおく. (問 1) より, $d(x, y) < \delta$ ならば $|f(x) - f(y)| < \varepsilon$ となることが分かる. よって, f は連続関数である.

(問 3) $d(x, A) \geq 0$ なので, $d(x, A) = 0$ となるための必要十分条件は, 任意の $\varepsilon > 0$ に対して $d(x, a) < \varepsilon$ となる $a \in A$ が存在することであり, この条件は $N(x; \varepsilon) \cap A \neq \emptyset$ と同値である. ただし,

$$N(x; \varepsilon) := \{p \in X \mid d(x, p) < \varepsilon\}$$

である. よって, $d(x, A) = 0$ と x が A の触点となることは同値である.